

Например, для скорости v имеем

$$[v] = L/T, 20 \text{ м/с} = 72 \text{ км/ч},$$

для ускорения —

$$[g] = L/T^2, 9,8 \text{ м/с}^2 \approx 130\,000 \text{ км/ч}^2.$$

На формулу (2) будем смотреть как на исходное положение (иначе говоря, размерную величину можно было бы определить как одночлен вида $XL^{x_1} M^{x_2} T^{x_3}$, но мы не хотим становиться на формальную точку зрения). Операции над размерными величинами производятся такие:

- а) сложение $X+Y$, если $[X]=[Y]$;
 б) умножение XY : при этом

$$[XY] = L^{x_1+y_1} M^{x_2+y_2} T^{x_3+y_3} = [X][Y]; \quad (1.3)$$

- в) возведение в рациональную степень a ; при этом

$$[X^a] = L^{ax_1} M^{ax_2} T^{ax_3} = [X]^a. \quad (1.4)$$

Только что сказанное составляет наивный уровень соображений размерности и известно каждому. Однако из этого можно извлечь намного более глубокие заключения, составляющие

метод безразмерных комбинаций.

Размерности L, M, T будем считать независимыми. Разумно будет сказать, что размерности величин l, v, g зависимы, поскольку

$$[v]^2 = [l][g],$$

и что, наоборот, размерности

$$[F] = ML/T^2, [v] = L/T, [\rho] = M/L^3$$

(здесь ρ — плотность массы)

независимы, так как связать их соотношением типа $[F]^a = [v]^b [\rho]^c$ явно невозможно. Будем говорить, что величины X, Y, Z

размерно независимы,

если определитель из соответствующих показателей

$$\begin{vmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix} \neq 0.$$

Предложение. Для любой величины P в этом случае

$$[P] = [X]^a [Y]^b [Z]^c,$$

где a, b, c — снова некоторые рациональные числа.

В силу (3) и (4) это все равно, что разложить вектор показателей (P_1, P_2, P_3) по новому базису.

Следствие. После изменения масштабов

$$X = \xi X', Y = \eta Y', Z = \zeta Z' \quad (1.5)$$