

Поэтому проделанные рассуждения легко обобщить: движение двух материальных точек с галилеево-инвариантным потенциалом:

$$V = \bar{V}(|\mathbf{r}_2 - \mathbf{r}_1|) \quad (10.7)$$

приводится путем исключения интеграла импульса к исследованию движения материальной точки, имеющей приведенную массу m в поле с потенциалом $V = \bar{V}(|\mathbf{r}|)$. Итак, рассмотрим

ДВИЖЕНИЕ В ПОТЕНЦИАЛЬНОМ ЦЕНТРАЛЬНОМ ПОЛЕ СИЛ:

$$m\ddot{\mathbf{r}} = -\operatorname{grad} V(|\mathbf{r}|); \quad (10.8)$$

это движение обладает интегралами кинетического момента:

$$[\mathbf{r} \times \dot{\mathbf{r}}] = \mathbf{c} \quad (10.9)$$

(на массу мы сократили) и энергии:

$$\frac{1}{2} m\dot{\mathbf{r}}^2 + V(r) = h. \quad (10.10)$$

Эти интегралы позволяют нам детально исследовать движение. Подчеркнем, что уравнения (8) не потребуются вовсе.

Лемма.

Движение происходит всегда в так называемой плоскости Лапласа, перпендикулярной постоянному вектору кинетического момента \mathbf{c} , если $\mathbf{c} \neq 0$.

Если же $\mathbf{c} = 0$, то движение происходит по прямой.

Действительно, $(\mathbf{r}(t), \mathbf{c}) = (\mathbf{r}, [\mathbf{r} \times \dot{\mathbf{r}}]) \equiv 0$. При $\mathbf{c} = 0$ начальные условия таковы, что $\mathbf{r}_0 \parallel \dot{\mathbf{r}}_0$, и последнее утверждение следует из теоремы о единственности решений: движение может происходить по прямой и потому обязательно будет именно таким.

Итак, при $\mathbf{c} = 0$ мы непосредственно имеем прямолинейное движение в потенциальном поле (тема 5). Впредь считаем $\mathbf{c} \neq 0$. Не уменьшая общности, мы можем считать, что $\mathbf{c} = c\mathbf{e}_z$, $c > 0$, т. е. движение происходит в плоскости Oxy . Интегралы движения принимают вид

$$(x\dot{y} - y\dot{x}) = c, \quad (10.11)$$

$$\frac{1}{2} m(\dot{x}^2 + \dot{y}^2) + V(\sqrt{x^2 + y^2}) = h.$$

Поскольку $V = V(r)$, $r = \sqrt{x^2 + y^2}$, напрашивается мысль использовать полярные координаты $r > 0$, $\varphi \bmod 2\pi$:

$$x = r \cos \varphi, \quad y = r \sin \varphi.$$

Задать движение можно и при помощи функций $x = x_*(t)$, $y = y_*(t)$, и при помощи функций $r = r_*(t)$, $\varphi = \varphi_*(t)$; при этом

$$\dot{x} = \cos \varphi \dot{r} - r \sin \varphi \dot{\varphi}, \quad \dot{y} = \sin \varphi \dot{r} + r \cos \varphi \dot{\varphi}.$$

Подставляя эти зависимости в интегралы движения (11), пере-